

R24AVD1 人体存在雷达 涂鸦 WiFi 应用手册 V 1.0

目录

一. 设备配网例程步骤	3
二. APP 面板界面介绍	4
三. 人体存在雷达应用场景及功能介绍	4
1. 人体雷达安装场景限制:	5
2. 人体存在雷达主要功能点:	5
四. 人体存在雷达主要功能详细说明	5
1. 有人/无人状态判断	5
2. 活跃/静止/无状态判断	6
3. 体动幅度判断	7
五. 历史版本更新说明	8

一. 设备配网例程步骤

1. 通过应用商城下载：涂鸦智能 APP

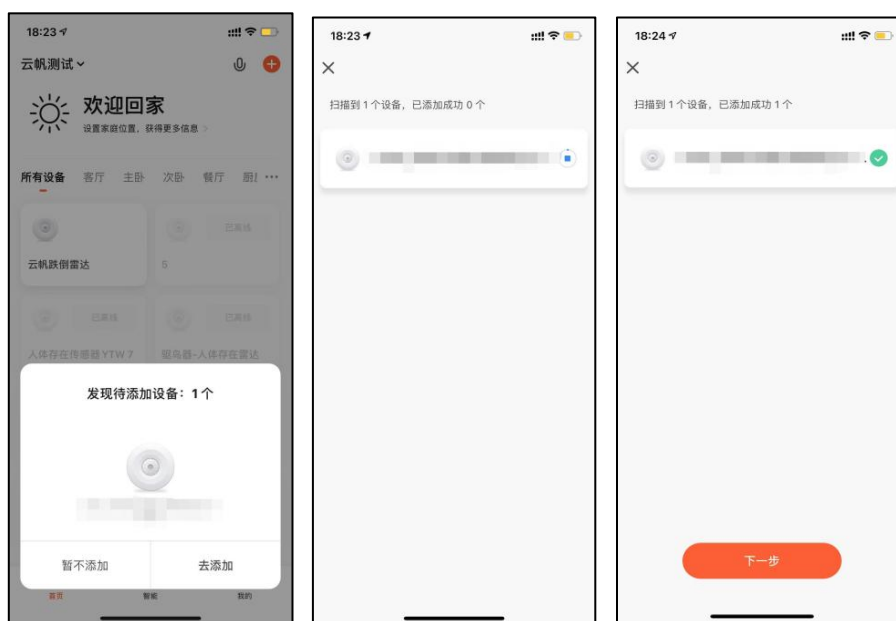


2. 长按产品上的按键直至 LED 灯灭了后闪烁时松开，此时雷达重置进入配网模式，可通过两种方式进行配网操作：

(注意：手机需要连接到 2.4Gwifi，不能为 5Gwifi)

方式一（蓝牙）：

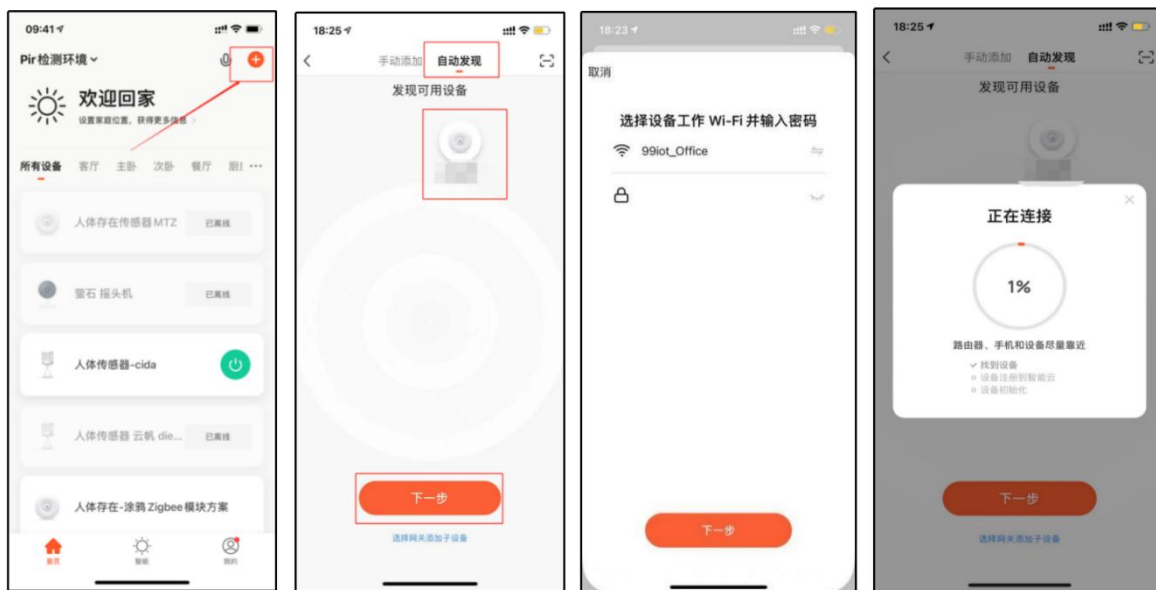
App 界面会弹出“发现待添加设备：1 个”，点击去添加后，app 会自动去做设备配网连接。



方式二（Wi-Fi）：

APP 界面点击右上角“红色加号”进入产品类目选择页面，点击右上角的“自动发现”，进行设备搜寻，发现设备后点击“下一步”。

填写相关 wifi 信息，点击“下一步”，进行设备的配网。



3. 等待 APP 进行 wifi 配网直至配网成功即可成功配上涂鸦 wifi 雷达设备。

二.APP 面板界面介绍



三.人体存在雷达应用场景及功能介绍

1.人体雷达安装场景限制:

- 人体存在雷达只适用于室内场景
- 雷达探测范围内需要避免风扇等会震动转动金属

2.人体存在雷达主要功能点:

- 有人/无人状态判断
- 活跃/静止/无状态判断
- 体动幅度判断

四.人体存在雷达主要功能详细说明

1.有人/无人状态判断

- **无人时间测试:**

当雷达探测范围内无人时, 雷达会探测该范围内一段时间是否真实不存在人运动, 呼吸等动作, 确认无人时输出无人状态。(正常环境 5min 内进无人状态即为正常)

默认灵敏度进行测试 离开雷达探测区域 环境中没有人走动且没有干扰源干扰 开始计时	当雷达状态从有人静止-》无人一瞬间停住 记录雷达进无人时间 对比提供数据误差 $\pm 20s$ 则表示“通过”
---	--

示例测试表格格式:

测试次数	场景模式	灵敏度	进无人时间	是否通过
第一次	默认场景	7	40s	通过

- **触发距离测试:**

当雷达探测范围内人进入触发时, 雷达会即时显示有人状态。

切换不同的场景模式进行测试 根据不同场景模式的触发范围 以至少 0.7m/s 的速度持续靠近雷达	当雷达状态从无人-》有人一瞬间停住 记录与雷达之间的距离 与提供的相对应数据做对比验证 对比数据误差 $\pm 0.5m$ 则表示“通过”
--	--

示例测试表格格式：

测试次数	场景模式	测试方向	文档数据（半径）	真实数据（半径）	是否通过
第一次	默认场景	长边	6m	6.2m	通过

- **静坐距离测试：**

当雷达探测范围内人保持静止时，雷达会持续显示有人静止状态。

基于灵敏度“7”进行测试 在雷达静坐探测范围内面对雷达静坐测试 每次测试 5min	静坐在相对应的距离上 记录静坐 5min 雷达是否能保持有人状态 若能保持 5min 有人状态则表示“通过”
---	--

示例测试表格格式：

测试次数	场景模式	灵敏度	测试方向	文档数据（半径）	真实数据（半径）	是否通过
第一次	默认场景	7	长边	3m	3m	通过

2. 活跃/静止/无状态判断

- **活动状态测试：**

当测试员在人体存在雷达的探测区域中，有持续走动或者持续大动作时，会输出活跃状态（“静止状态”触发“活动状态”响应时间大概为 1s）

在所选场景模式的探测范围内 持续走动或者持续大动作 判断雷达状态	当运动时雷达状态 能输出“活动”状态则表示“通过”
--	------------------------------

示例测试表格格式：

测试次数	状态是否响应	状态响应时间	是否通过
第一次	是	1s	通过

- **静止状态测试：**

当测试员在人体存在雷达的探测区域中，静止不动或人刚离开未进无人状态的无人环境时，会输出静止状态（“活动状态”触发“静止状态”响应时间大概为 3s）

在所选场景模式的探测范围内 保持静止 判断雷达状态	当运动时雷达状态 能输出“平静”状态则表示“通过”
---------------------------------	------------------------------

示例测试表格格式：

测试次数	状态是否响应	状态响应时间	是否通过
第一次	是	3s	通过

- 无状态测试：

当探测区域中为无人环境时，雷达会进行一定时间的判断后输出无人状态

离开所选场景模式的探测范围内 无触发无干扰保持一定时间进入无人状态后 判断雷达状态	当雷达状态 能保持“无”状态则表示“通过”
---	--------------------------

示例测试表格格式：

测试次数	状态是否响应	是否通过
第一次	是	通过

3. 体动幅度判断

- 体动幅度变化测试：

当测试员在人体存在雷达的探测区域中，保持静止或者有大幅度运动时，会实时输出不同的体动幅度值

在所选场景模式的探测范围内 保持静止或者持续大动作 判断雷达状态	当静止时雷达体动幅度能显示为“1” 运动时雷达体动幅度能显示为“2-100” 则表示“通过”
--	--

示例测试表格格式：

测试次数	状态响应是否正确	是否通过
第一次	是	通过

五.历史版本更新说明

Revision	Release Data	Summary
V1.0_0606	2022/6/6	初稿